## **AXES ELECTRIQUES**





🛣 Construction de la référence



Moteurs conseillés
M5 : GMI 86 660 220 - 660W M6 : GMI 110 940 220 - 940W

N : Sans frein

Pas de la vis 5 - 10 - 20 mm

B : Avec frein

10 - 20 mm Position des capteurs

ID : Interne à l'axe A : Aux deux extrémités

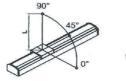
OD : Extérieur à l'axe D : Coté moteur uniquement

P : Coté opposé au moteur uniquement

Quantité des capteurs



Puissance à la sorti	e du moteu	ır :	400 W			750 W		
Type de transmission	on	*1	Vis à billes (classe 7)					
Répétabilité		mm	± 0.02					
Pas	mm	5	10	20	10	20		
Vitesse maximale	250	500	1000	500	1000			
CI : I	Horizontale kg		100	50	25	80	40	
Charge maximale	Verticale kg		40	20	10	40	20	
Couple maximal	daN.m	80	40	20	80	40		
Course		mm	200 ~1200					
Température de tra	5 ~ <u>40</u>							
	Ma	N.m	640			M	Ma Mc	
Moment	Mb	N.m	640 760					
	Mc	N.m				Mb		



 $200\sim1200$  mm, par tranche de 100~mm

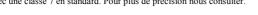


Montage horizontal

Montage vertical

Capacité de chargement maximum en fonction de L *2										
Installation de la cha	Charge	0°	45°	90°						
Horizontale	mm	20 kg	1600	900	1800					
		30 kg	1100	520	1200					
		40 kg	850	300	800					
		50 kg	720	240	600					
		60 kg	600	180	400					
Verticale	mm	8 kg	3200	2800	3200					
		10 kg	2800	2400	2800					
		20 kg	1600	1450	1600					

<sup>\*1.</sup> Précision avec une classe 7 en standard. Pour plus de précision nous consulter.

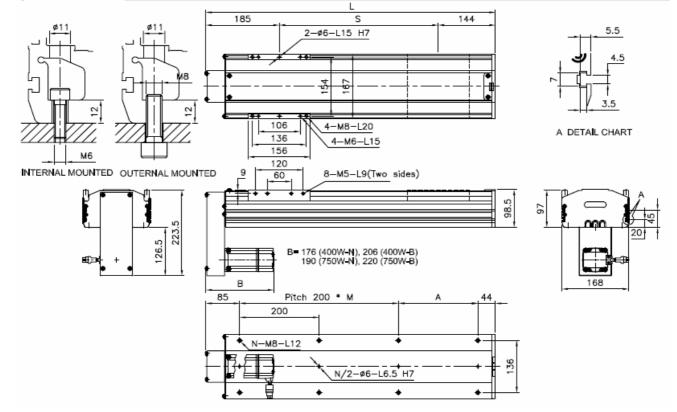




D17

## 📆 Encombrements

*2	Distance	antra 1	a cantra	du	chariot	at la	contro	do la	charge



S = Course	mm	200	300	400	500	600	700	800	900	100	1100	1200
L 1	mm	529	629	729	829	929	1029	1129	1229	1329	1429	1529
A r	nm	200	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200
M 1	mm	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6
N : nombre de taraudas	ges	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16
Kg		16.7	18.4	20.0	21.7	23.3	24.9	26.6	28.2	29.9	31.5	33.1

<sup>\*</sup> Les dimensions sont fournies à titre indicatifs, elles peuvent subir des variations pour cause d'améliorations techniques. Nous nous réservons le droit d'apporter des modifications sans préavis.